

Model Isinga. Dany jest graf $G = (V, K)$. Model Isinga jest to sposób wybrania losowego elementu z $\{-1, +1\}^V$.

Taki element $\mathbf{e} \in \{-1, +1\}^V$ nazywamy *konfiguracją*, dla ustalonej konfiguracji $\mathbf{e}(v) \in \{-1, +1\}$ jest wartością *spinu* w wierzchołku v .

Model Isinga, jest to wybranie losowego elementu $Y \in \{-1, +1\}^V$, który elementowi \mathbf{e} przypisuje prawdopodobieństwo:

$$P(Y = \mathbf{e}) = \pi_{G,\beta}(\mathbf{e}) \equiv \pi(\mathbf{e}) = \frac{1}{Z_{G,\beta}} \exp(-\beta H(\mathbf{e})), \quad \text{gdzie } H(\mathbf{e}) = - \sum_{\tilde{k}=(v_1,v_2) \in K} \mathbf{e}(v_1)\mathbf{e}(v_2).$$

$H(\mathbf{e})$ nazywane jest *energiją* konfiguracji, zaś parametr $\beta \geq 0$ odwrotnością temperatury.

1. Rozważmy model Isinga na grafie $G = (V, K)$. Ustalmy wierzchołek v . Niech $\mathbf{e} \in \{-1, +1\}^{V \setminus \{v\}}$ będzie jakąś ustaloną konfiguracją przypisującą wartości -1 lub +1 wszystkim wierzchołkom *oprócz* wierzchołka v .

Przez \mathbf{e}^+ oznaczmy konfigurację, która wierzchołkowi v przypisuje wartość +1, a na pozostałych wierzchołkach ma tę samą wartość co konfiguracja \mathbf{e} . Analogicznie, \mathbf{e}^- jest konfiguracją, która wierzchołkowi v przypisuje wartość -1, a pozostałym te same wartości co konfiguracja \mathbf{e} . Pokaż, że

$$\frac{\pi(\mathbf{e}^+)}{\pi(\mathbf{e}^-)} = \exp(2\beta(k_+(v, \mathbf{e}) - k_-(v, \mathbf{e}))),$$

gdzie $k_+(v, \mathbf{e})$ oznacza liczbę sąsiadów wierzchołka v , które mają spin +1, a $k_-(v, \mathbf{e})$ liczbę tych sąsiadów, które mają spin -1.

2. Rozważmy model Isinga na grafie $G = (V, K)$ (oznaczenia jak w zad. 1). Załóżmy, że konfiguracja Y została wybrana zgodnie z rozkładem π . Wyobraźmy sobie, że patrzymy na konfigurację $Y(V \setminus \{v\})$, ale ukrywamy spin $Y(v)$ i otrzymujemy $Y(V \setminus \{v\}) = \mathbf{e}$. Jesteśmy zainteresowani w warunkowym rozkładzie wartości spinu w v . Pokaż, że

$$\pi(Y(v) = +1 \mid Y(V \setminus \{v\}) = \mathbf{e}) = \frac{\exp(2\beta(k_+(v, \mathbf{e}) - k_-(v, \mathbf{e})))}{1 + \exp(2\beta(k_+(v, \mathbf{e}) - k_-(v, \mathbf{e})))}$$

3. Rozważmy model Isinga na grafie $G = (V, K)$ (oznaczenia jak w zad. 1). Ustalmy porządek na konfiguracjach: dla dwóch konfiguracji $\mathbf{e}, \mathbf{e}' \in \{-1, +1\}^V$ mamy $\mathbf{e} \preceq \mathbf{e}'$ jeśli $\mathbf{e}(w) \leq \mathbf{e}'(w)$ dla każdego $w \in V \setminus \{v\}$. Pokaż, że jeśli $\mathbf{e} \preceq \mathbf{e}'$, to

$$\pi(Y(v) = +1 \mid Y(V \setminus \{v\}) = \mathbf{e}) \leq \pi(Y(v) = +1 \mid Y(V \setminus \{v\}) = \mathbf{e}')$$

4. *Proces urodzin i śmierci.* Niech X będzie łańcuchem Markowa na przestrzeni stanów $\mathbb{E} = \{0, 1, \dots, N\}$ z następującą macierzą przejść:

$$\mathbf{P} = \begin{bmatrix} 1-p_0 & p_0 & 0 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ q_1 & r_1 & p_1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & q_2 & r_2 & p_2 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ & & \ddots & \ddots & \ddots & & & \\ 0 & 0 & 0 & q_i & r_i & p_i & 0 \dots & 0 \\ & & & & \ddots & \ddots & \ddots & \\ 0 & \dots & & & q_{N-1} & r_{N-1} & p_{N-1} & \\ 0 & \dots & & & 0 & q_0 & 1-q_0 & \end{bmatrix},$$

gdzie $p_0 > 0, q_0 > 0$, dla każdego $i \in \{1, \dots, N-1\}$: $p_i > 0, q_i > 0, p_i + q_i + r_i = 1$.

Łańcuch Markowa X o macierzy przejść \mathbf{P} na przestrzeni stanów $E = \{\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_N\}$ z porządkiem częściowym \preceq nazywa się *stochastycznie monotonicznym* jeśli:

$$\forall(\mathbf{e}_i \preceq \mathbf{e}_j) \forall(A \in \mathcal{U}) \quad P(\mathbf{e}_i, A) \leq P(\mathbf{e}_j, A),$$

gdzie \mathcal{U} jest klasą tzw. zbiorów górnych, tzn. $A \in \mathcal{U}$ jeśli mamy następującą implikację: $(\mathbf{e}_i \preceq \mathbf{e}_j, i \in A) \Rightarrow (j \in A)$ (słownie: jeśli mamy dwa stany, i mniejszy z nich należy do A , to większy też musi należeć do A).

Podaj warunki na to, by powyższy proces urodzin i śmierci był stochastycznie monotoniczny względem porządku liniowego \leq .

5. Funkcją updatującą jest *monotoniczna* względem porządku częściowego \preceq jeśli

$$\forall(\mathbf{e}_i \leq \mathbf{e}_j) \quad \forall(u \in [0, 1]) \quad \phi(\mathbf{e}_i, u) \preceq \phi(\mathbf{e}_j, u)$$

Z kolei łańcuch Markowa o macierzy przejść \mathbf{P} jest *realizowalnie monotoniczny* jeśli istnieje monotoniczna funkcja updatująca. Przypomnij związek między stochastyczną monotonicznością a realizowalną dla porządku liniowego i podaj warunki na realizowalną monotoniczność procesu urodzin i śmierci z zad. 4 oraz wskaż monotoniczną funkcję updatującą.