

Zadania 2.1.

① Obrót wokół p. $P = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ o kąt α ma wzór:

$$R_\alpha \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \alpha & -\sin \alpha \\ \sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-1 \\ y-1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Aby móc bowiem skomputować ze wzoru na obrót wokół $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, musimy sprawić, by punkt P znalazł się w miejscu $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$, czyli dokonać translacji o wektor $\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$. Po wykonaniu obrótu „wracamy” do wyjściowych warunków wykonując translację o wektor przeciwny, czyli $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

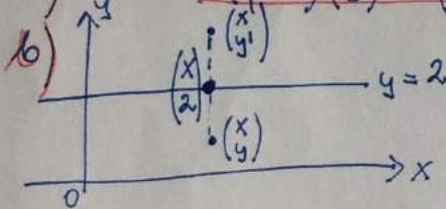
e) Podstawiając $\alpha = 30^\circ$ mamy

$$R_{\frac{\pi}{6}} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x-1 \\ y-1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2}x - \frac{1}{2}y - \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{1}{2} + 1 \\ \frac{1}{2}x + \frac{\sqrt{3}}{2}y - \frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2} + 1 \end{pmatrix} =$$

$$\begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & -\frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{3-\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1-\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix} = AX + V,$$

gdzie macierz A jest taka sama, jak w cv. 3 e).

② a) $F(X) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 5 \\ 3 \end{pmatrix}$; c) Analogicznie jak b);



Ponieważ p. $\begin{pmatrix} x \\ 2 \end{pmatrix}$ jest środkiem odcinka o końcach $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ oraz $\begin{pmatrix} x \\ y' \end{pmatrix}$, więc $\begin{pmatrix} x \\ 2 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \left(\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x \\ y' \end{pmatrix} \right)$, skąd wyliczamy $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -y+4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \end{pmatrix}$.

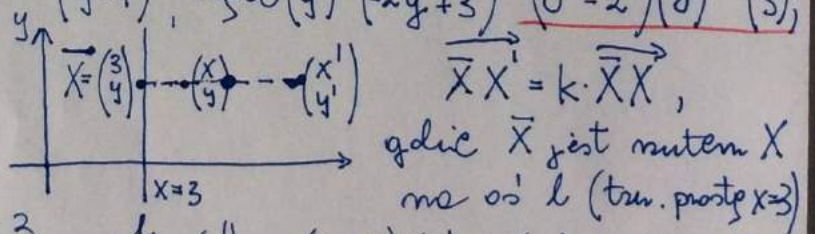
d) Analogicznie jak e), bo jest to jednokładność o tym samym środku i skali (-1) ;

e) $SX' = kSX$, czyli $\begin{pmatrix} x'-2 \\ y'-1 \end{pmatrix} = (-2) \begin{pmatrix} x-2 \\ y-1 \end{pmatrix}$, skąd $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2x+6 \\ -2y+3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 0 & -2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 6 \\ 3 \end{pmatrix}$;

f) Analogicznie jak e);

g) - " -

jak h):



$\vec{X}\vec{X}' = k \cdot \vec{X}\vec{X}$, gdzie \vec{X} jest wektorem X na osi l (tzw. proste $x=3$)

$$\begin{pmatrix} x'-3 \\ y'-y \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} x-3 \\ y-y \end{pmatrix}, \text{ skąd } \begin{matrix} x' = 2x-3 \\ y' = y \end{matrix}, \text{ czyli } \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -3 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

i) Ponieważ maksymalna odległość p. $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ od osi $y=2$, czyli proste $y-2=0$ wynosi $d(X) = \frac{y-2}{1} = y-2$, więc $\vec{X}\vec{X}' = d(X)\vec{v} = (y-2) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, czyli $\begin{pmatrix} x'-x \\ y'-y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y-2 \\ 0 \end{pmatrix}$, skąd $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x+y-2 \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}$;

j) Analogicznie jak i).

3) $l: 3x - y + 2 = 0$ ma wektor normalny $\vec{n} = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$.

a) $\begin{cases} XX' \parallel \vec{n} \\ X' \in l, \text{ czyli } \begin{cases} \begin{pmatrix} x' - x \\ y' - y \end{pmatrix} = t \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix} \text{ dla pewnego } t \in \mathbb{R} \\ 3x' - y' + 2 = 0 \end{cases} \end{cases}$

* $\begin{cases} x' = 3t + x \\ y' = -t + y \end{cases}$
 $3(3t + x) - (-t + y) + 2 = 0, \quad 10t = -3x + y - 2, \text{ skąd } t = \frac{1}{10}(-3x + y - 2)$

Wstawiając do (*): $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{10}(x + 3y) - \frac{3}{5} \\ \frac{1}{10}(3x + y) + \frac{1}{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{10} & \frac{3}{10} \\ \frac{3}{10} & \frac{1}{10} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{3}{5} \\ \frac{1}{5} \end{pmatrix}$

b) Pomocni $X' = \frac{X + X''}{2}$ (punkt), więc $X'' = 2X' - X =$

$\begin{pmatrix} \frac{2}{10} & \frac{6}{10} \\ \frac{6}{10} & \frac{2}{10} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{6}{5} \\ \frac{2}{5} \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{5} - 1 & \frac{3}{5} \\ \frac{3}{5} & \frac{1}{5} - 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{6}{5} \\ \frac{2}{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{4}{5} & \frac{3}{5} \\ \frac{3}{5} & -\frac{4}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{6}{5} \\ \frac{2}{5} \end{pmatrix}$

c) $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \in l, \quad \begin{pmatrix} \bar{x} \\ \bar{y} \end{pmatrix} \in l$
 $\overrightarrow{X'X} = 4\overrightarrow{X'X}$ (Uwaga! zmiana oznaczeń i porównanie z zad. 2, tu: wekt. $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ na l to $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$)
 $\bar{X} - X' = 4(X - X')$
 $\bar{X} = 4X + 3X' = \begin{pmatrix} 4 & 0 \\ 0 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{3}{10} & \frac{9}{10} \\ \frac{9}{10} & \frac{3}{10} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{9}{5} \\ -\frac{3}{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{37}{10} & -\frac{9}{10} \\ -\frac{9}{10} & \frac{13}{10} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \frac{9}{5} \\ -\frac{3}{5} \end{pmatrix}$

d) Analogicznie jak c).

4) $l: 4x - 3y + 1 = 0, \quad v = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$
 $\begin{cases} \overrightarrow{XX'} = tv \\ X' \in l \end{cases} \quad \begin{cases} x' - x = t \cdot 2 \\ y' - y = t \cdot 3 \\ 4x' - 3y' + 1 = 0 \end{cases} \quad \text{skąd } \begin{cases} x' = 2t + x \\ y' = 3t + y \end{cases}$

$4(2t + x) - 3(3t + y) + 1 = 0$
 $t = 4x - 3y + 1$

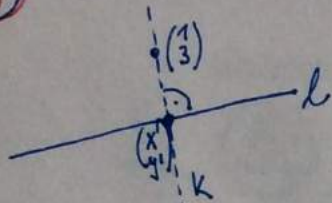
Po podstawieniu do (*): $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9x - 6y + 2 \\ 12x - 8y + 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 9 & -6 \\ 12 & -8 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$

5) $l: 3x + 4y - 1, \quad v = \begin{pmatrix} 4 \\ -3 \end{pmatrix}$. Tu $d(X) = \frac{3x + 4y - 1}{\sqrt{16 + 9}} = \frac{3}{5}x + \frac{4}{5}y - \frac{1}{5}$ oraz $\overrightarrow{XX'} = d(X)v$,

czyli $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{5}x + \frac{4}{5}y - \frac{1}{5} \\ -\frac{9}{5}x - \frac{7}{5}y + \frac{3}{5} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{17}{5}x + \frac{16}{5}y - \frac{1}{5} \\ -\frac{9}{5}x - \frac{7}{5}y + \frac{3}{5} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{17}{5} & \frac{16}{5} \\ -\frac{9}{5} & -\frac{7}{5} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -\frac{1}{5} \\ \frac{3}{5} \end{pmatrix}$

6) Do wprowadzonych wzorów ze $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ podstawiamy $\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$.

7) Koine analogicznie jak w zad. 3a), albo tak:



$$l: x+y+1=0$$

$$\vec{n} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

$k \perp l$ oraz $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} \in k$, więc prosta k ma postać:

$$k: x-y+2=0$$

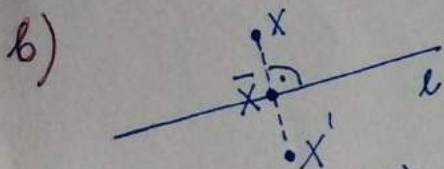
Substytuując punkt $\begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ p. $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ na l to punkt wspólny l i k :

$$\begin{cases} x'+y'+1=0 \\ x'-y'+2=0 \end{cases}, \text{ czyli } \begin{matrix} x' = \frac{3}{2} \\ y' = \frac{1}{2} \end{matrix}, \text{ tym } X' = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

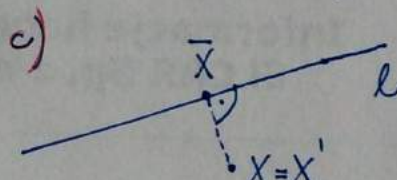
Natomiast p. symetryczny X'' p. $\begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ względem l otrzymujemy

$$\text{ wzorek: } X' = \frac{X + X''}{2}, \text{ czyli } X'' = 2X' - X = \begin{pmatrix} -3 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ -2 \end{pmatrix}.$$

8) a) Symetria środkowa: $\vec{SX}' = -\vec{SX}$
 Jedynkowość z $k=-1$: $\vec{SX}' = (-1) \cdot \vec{SX}$;



Odbicie: $\vec{X\bar{X}'} = -\vec{X\bar{X}}$
 Powinno być: $\vec{X\bar{X}'} = (-1) \vec{X\bar{X}}$



Powinno być: $\vec{X\bar{X}'} = \vec{X\bar{X}}$
 Identyfikacja: $X' = X$

Zadania 2.2.

3) a) $\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a+c & b+d \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w_1+w_2 \\ w_2 \end{pmatrix}$, jeśli $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ orz. } \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \end{pmatrix}$;

b) $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a & a+b \\ c & c+d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} k_1, k_1+k_2 \\ k_1, k_2 \end{pmatrix}$, jeśli $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \text{ orz. } \begin{pmatrix} k_1, k_2 \end{pmatrix}$ i.t.d.

4) $F(\alpha u + \beta v) = F(\alpha u) + F(\beta v) \stackrel{\text{addyt.}}{=} \alpha F(u) + \beta F(v)$; $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$

Kładąc $\alpha=1, \beta=-1$ mamy z powyższego:

$$F(u + (-1)v) = \cancel{F(u-v)} \cdot 1 \cdot F(u) + (-1)F(v) = F(u) - F(v).$$

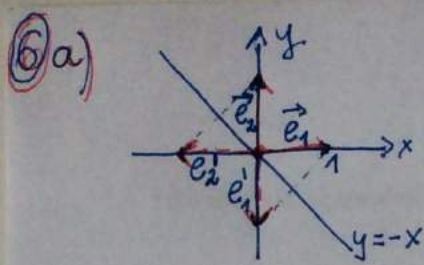
" $F(u-v)$

5) Załóżmy, że $v = 2v - v = (u+2v) - (u+v)$, czyli

$$F(v) = F(u+2v) - F(u+v) = \begin{pmatrix} 1 \\ 7 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

Dalej $u = (u+v) - v$, czyli $F(u) = F(u+v) - F(v) = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \end{pmatrix}$

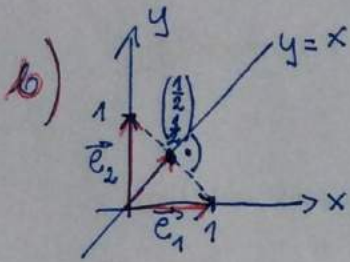
oraz $F(4u+3v) = 4F(u) + 3F(v) = 4 \begin{pmatrix} -3 \\ -1 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 2 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -12+6 \\ -4+12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -6 \\ 8 \end{pmatrix}.$



$$S(\vec{e}_1) = S\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix}$$

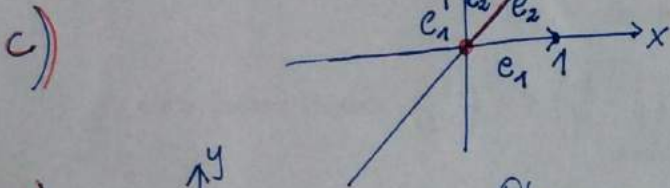
$S(\vec{e}_2) = S\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \end{pmatrix}$, a ponieważ macierz przekształcenia tworzą dwa wektory

to $m(S) = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$;

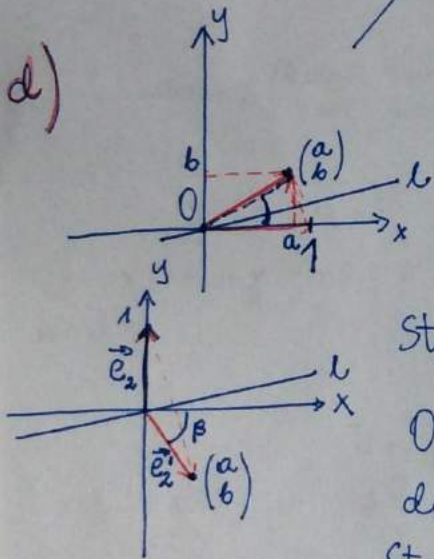


$$P(\vec{e}_1) = P(\vec{e}_2) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}, \quad m(P) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix};$$

$$P(\vec{e}_1) = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad P(\vec{e}_2) = \vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$



$$m(P) = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix};$$



Obrazem $\vec{e}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ jest wektor o końcu $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ (i początku $\begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$). Jest on nachylny do osi OX pod kątem $\alpha = 30^\circ$, a więc $\sin 30^\circ = \frac{1}{2} = \frac{b}{1}$ (długość danemu \vec{e}_1 wynosi 1).

Stąd $b = \frac{1}{2}$ oraz skoro $a^2 + b^2 = 1$, więc $a = \frac{\sqrt{3}}{2}$

Obrazem $\vec{e}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ jest wektor o końcu $\begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix}$ nachylny do osi OX pod kątem $\beta = -60^\circ$ i długości 1.

Stąd $\sin \beta = -\frac{\sqrt{3}}{2} = \frac{b}{1}$, czyli $b = -\frac{\sqrt{3}}{2}$ oraz $a = \frac{1}{2}$

Zatem $S(\vec{e}_1) = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix}$, $S(\vec{e}_2) = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$, $m(S) = \begin{pmatrix} \frac{\sqrt{3}}{2} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{2} & -\frac{\sqrt{3}}{2} \end{pmatrix}$.

7 a) np. $F\left(\begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}\right) = F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}\right) + F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$

$$F\left(\begin{pmatrix} -4 \\ -2 \end{pmatrix}\right) = F\left(-2 \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = (-2) \cdot F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = (-2) \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ -2 \end{pmatrix}$$

b) $\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}$, czyli $\begin{cases} a+4b=2 \\ c+4d=3 \end{cases}$

$\begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, czyli $\begin{cases} 2a+b=1 \\ 2c+d=1 \end{cases}$

Stąd $\begin{cases} a+4b=2 \\ 2a+b=1 \\ c+4d=3 \\ 2c+d=1 \end{cases}$ \Rightarrow $\begin{pmatrix} \frac{2}{7} & \frac{3}{7} \\ \frac{1}{7} & \frac{5}{7} \end{pmatrix}$

Obliczając np. $F\left(\begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} \frac{2}{7} & \frac{3}{7} \\ \frac{1}{7} & \frac{5}{7} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{21}{7} \\ \frac{28}{7} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \end{pmatrix}$, jak wyżej.

8) Ponieważ $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, więc $F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) - F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Ponadto $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 2\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, a więc $F\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 2F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) - F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 2\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}$,

skąd mamy już macierz szukanego przekształcenia:

$\begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}$, czyli $F(X) = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} X$.

9) Mamy $F(X) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} e \\ f \end{pmatrix}$, przy czym

$$\begin{cases} 3a + 2b + e = 1 \\ 2a + b + e = 0 \\ a + b + e = 4 \end{cases} \quad \text{oraz} \quad \begin{cases} 3c + 2d + f = 0 \\ 2c + d + f = 1 \\ c + d + f = 1 \end{cases} \quad \text{skąd} \quad F(X) = \begin{pmatrix} -4 & 5 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

10) - podane w Odpowiedziach w skrypcie.

11) a) Szukamy $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ takiego, by $F(X) = X$, czyli

$$\begin{cases} x = x \\ 2x + y + 2 = y \end{cases} \quad \text{tzn.} \quad \begin{cases} x \in \mathbb{R} \text{ (dowolna liczba rzeczywista)} \\ 2x = -2 \end{cases}$$

czyli $x = -1$ oraz $y \in \mathbb{R}$. Jest to więc prosta $x = -1$.

b), c) - analogicznie

12) - podane w Odpowiedziach w skrypcie

13) $\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$, czyli $\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ -x = 2 \end{cases}$, skąd $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$

14) Szukamy $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$: $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix} = X$, czyli $\begin{cases} y - 2 = x \\ -x + 4 = y \end{cases}$.

Skąd $x = 3, y = 1$, tzn. punkt stały F to $\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$. Jest to jednocześnie środek tego F , bo środek jest jedynym punktem stałym obrotu.

15) Podobnie, jak w zadaniu 14, otrzymujemy układ

rownań: $\begin{cases} \frac{3}{5}x + \frac{4}{5}y + 1 = x \\ \frac{4}{5}x + \frac{3}{5}y - 2 = y \end{cases}$, czyli $\begin{cases} -2x + 4y + 5 = 0 \\ 4x - 8y - 10 = 0 \end{cases}$. Jest to układ

nieornaczony, którego rozwiązaniem jest prosta $-2x + 4y + 5 = 0$. Jako zbiór punktów stałych odbicia jest pełną osią.

8) Pomocniaki $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$, więc $F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}\right) = F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) - F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

Ponadto $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 2\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$, a więc $F\left(\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 2F\left(\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}\right) - F\left(\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}\right) = 2\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} 2 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ -2 \end{pmatrix}$,

stąd mamy już macierz odwrotnego przekształcenia:

$\begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix}$, czyli $F(X) = \begin{pmatrix} -1 & 2 \\ 2 & -2 \end{pmatrix} X$.

9) Mamy $F(X) = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} e \\ f \end{pmatrix}$, przy czym

$$\begin{cases} 3a + 2b + e = 1 \\ 2a + b + e = 0 \\ a + b + e = 4 \end{cases} \text{ oraz } \begin{cases} 3c + 2d + f = 0 \\ 2c + d + f = 1 \\ c + d + f = 1 \end{cases} \text{ stąd } F(X) = \begin{pmatrix} -4 & 5 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}.$$

10) - podane w Odpowiedziach w skrypcie.

11) a) Szukamy $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ takiego, by $F(X) = X$, czyli

$$\begin{cases} x = x \\ 2x + y + 2 = y \end{cases} \text{ tu } \begin{cases} x \in \mathbb{R} \text{ (dowolna liczba rzeczywista)} \\ 2x = -2 \end{cases}$$

czyli $x = -1$ oraz $y \in \mathbb{R}$. Jest to więc prosta $x = -1$.

b), c) - analogicznie

12) - podane w Odpowiedziach w skrypcie

13) $\begin{pmatrix} 2 & 3 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 5 \\ 2 \end{pmatrix}$, czyli $\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ -x = 2 \end{cases}$, stąd $\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$

14) Szukamy $X = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$: $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} X + \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \end{pmatrix} = X$, czyli $\begin{cases} y - 2 = x \\ -x + 4 = y \end{cases}$.

Stąd $x = 3, y = 1$, tu. punkt stały F to $\begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}$. Jest to jednocześnie środek tego F , bo środek jest jedynym punktem stałym obrotu.

15) Podobnie, jak w zadaniu 14, otrzymujemy układ

rownań: $\begin{cases} \frac{3}{5}x + \frac{4}{5}y + 1 = x \\ \frac{4}{5}x + \frac{3}{5}y - 2 = y \end{cases}$, czyli $\begin{cases} -2x + 4y + 5 = 0 \\ 4x - 8y - 10 = 0 \end{cases}$. Jest to układ

liniowy, którego rozwiązaniem jest prosta $-2x + 4y + 5 = 0$. Jako zbiór punktów stałych odbicia jest tego osi.