

1.3. klasyfikacja stanów Tarciche Markowa

Udowodnimy następujące kryterium:

Twierdzenie 1.10. Stan „i” jest rekurencyjny $\Leftrightarrow \sum_{n=0}^{\infty} P_{ii}^n = \infty$;
 - „ - - „ - chwilowy $\Leftrightarrow \sum_{n=0}^{\infty} P_{ii}^n < \infty$.

Dowodząc, że z chwilowości stanu wynika obniżenie prawdopodobieństwa powrotu do stanu „i” w czasie n kroków, zauważymy, że warunkowym rozkładem linowy „wzrost” T.M. w stanie chwilowym, z którego ten T.M. startuje ($X_0 = i$) jest rozkład geometryczny $G(1 - f_i)$.

Stąd stan chwilowy jest z P.1. odwrócony skończenie wiele razy, co uzasadnia następujący

Wniosek 1.11. W T.M. o skończonej liczbie stanów co najmniej jeden stan jest rekurencyjny.

Twierdzenie-kryterium pozwala także uzasadnić, że własność rekurencyjności (chwilowości) jest własnością klasy.

Wniosek 1.12. Jeżeli stan „i” jest rekurencyjny oraz $i \leftrightarrow j$, to stan „j” jest także rekurencyjny.

d-d. z tego, że $i \leftrightarrow j$ wynika istnienie $k, m = 0, 1, \dots$:

$$P_{ij}^k > 0 \text{ oraz } P_{ji}^m > 0. \text{ Ponadto}$$

$$P_{jj}^{m+n+k} \geq P_{ji}^m \cdot P_{ii}^n \cdot P_{ij}^k, \quad n=0, 1, \dots,$$

ponieważ prawa strona powyższej nierówności przedstawia tylko jedną z wielu możliwości przejścia z stanu „i” do „j” w $(m+n+k)$ krokach. Stąd, sumując po n mamy

$$\sum_{n=0}^{\infty} P_{jj}^{m+n+k} \geq P_{ji}^m \cdot P_{ij}^k \sum_{n=0}^{\infty} P_{ii}^n = \infty,$$

ponieważ $P_{ji}^m \cdot P_{ij}^k > 0$, a $\sum_{n=0}^{\infty} P_{ii}^n = \infty$.

Na mocy tw. 1.10. wnioskujemy, że $\sum_{n=0}^{\infty} P_{jj}^n \geq \sum_{n=0}^{\infty} P_{jj}^{m+k+n} = \infty$,
 czyli stan „j” jest także rekurencyjny.

Wniosek 1.13. Jeśli stan „i” jest chwylny oraz $i \leftrightarrow j$, to stan „j” jest także chwylny.

d-d Zauważmy a.c. że „j” jest rekurencyjny. Wtedy na mocy wniosku 1.12. stan „i” musiałby być także rekurencyjny, co przeczyłoby jego chwylności.

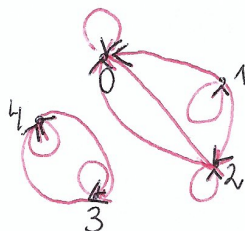
Wniosek 1.14. Wszystkie stany skończonego i nieredukowalnego T.M. są rekurencyjne.

d-d wynika od nasu z wniosków 1.11. oraz 1.12.

Przykład 1.4.

a) Rozważmy T.M. o $E = \{0, 1, 2, 3, 4\}$ i macierzy P postaci

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{4} & \frac{1}{2} & \frac{1}{4} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$



Obliczając kilka kolejnych potęg macierzy P łatwo zauważyć że

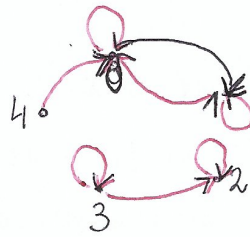
$$P^n = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ \frac{2^n - 1}{2^{n+1}} & \frac{1}{2^n} & \frac{2^n - 1}{2^{n+1}} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

Klasy tego T.M. to: $\{0, 2\}$, $\{3, 4\}$ oraz $\{1\}$.

Ponieważ $P_{00}^n = P_{22}^n = P_{33}^n = P_{44}^n = \frac{1}{2}$, więc dwie pierwsze klasy są rekurencyjne ($\sum_n P_{ii}^n = \infty$). Natomiast $P_{11}^n = \frac{1}{2^n}$, czyli $\sum_n P_{11}^n = \sum_n \left(\frac{1}{2}\right)^n < \infty$, co oznacza, że stan (klasa) $\{1\}$ jest chwylny.

b) Rozważmy T.M. o przestrzeni stanów E jak u podpunkcie a) i macierzy P postaci

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{4} & \frac{3}{4} & 0 & 0 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$



Klasy tego T.M. to $\{0,1\}$, $\{2\}$, $\{3\}$ oraz $\{4\}$.

Od razu widać, że stan $\{2\}$ jest pochłaniający, a więc rekurencyjny. Stany - klasy $\{3\}$ oraz $\{4\}$ są chwilowe:

- z prawdop. $\frac{1}{3}$ T.M. przejdzie ze stanu „3” do stanu „2”, a więc już do „3” nie powróci;

- z prawdop. 1 T.M. przejdzie ze stanu „4” do klasy $\{0,1\}$.

Co do stanów klasy $\{0,1\}$ pokazujemy, że „0” (a więc i „1”) nie jest chwilowy (musi być więc rekurencyjny).

Z określenia chwilowości wynika, że stan „0” jest chwilowy, jeśli $P(\forall_{n \geq n_0} X_n \neq 0 | X_{n_0} = 0) > 0$.

Wyliczmy $p = P(\bigcap_{n=1}^{\infty} (X_n \neq 0) | X_0 = 0)$. Mamy $p = P_{01} \cdot P_{11} \cdot P_{11} \cdot \dots = \frac{3}{4} \cdot \prod_{i=1}^{\infty} \frac{1}{2} = \frac{3}{4} \lim_{n \rightarrow \infty} (\frac{1}{2})^n = 0$.

c) Rozważmy teraz nar błądzenie losowe na prostej, czyli T.M. o przestrzeni stanów $E = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$ i prawdopodobieństwo przejść: $P_{i, i+1} = p = 1 - P_{i, i-1}$, $i \in E$, $0 < p < 1$.

Zauważmy po pierwsze, że w tym T.M. wszystkie stany komunikują się (dla dowolnych $i, k \in E$: $P_{i, i+k}^k = p^k > 0$ oraz $P_{i, i-k}^k = (1-p)^k > 0$), są więc wszystkie albo rekurencyjne, albo chwilowe.

Wzimy zatem pod uwagę stan „0” i zbadamy istnienie szeregu $\sum_{n=0}^{\infty} P_{00}^{2n+1}$.

Po pierwsze: $P_{00}^{2n+1} = 0$, $n = 0, 1, \dots$, ponieważ powrót do (zera) stanu „0” wymaga jednakowej liczby kroków w obu kierunkach, a więc może nastąpić jedynie po parzystej liczbie kroków. Wynika stąd także, że

$$P_{00}^{2m} = \binom{2m}{m} p^m (1-p)^m = \frac{(2m)!}{m! \cdot m!} (p(1-p))^m, \quad m=1,2,\dots$$

Stosując wzór Stirlinga: $n! \approx n^{n+\frac{1}{2}} \cdot e^{-n} \cdot \sqrt{2\pi}$ otrzymujemy:

$$P_{00}^{2m} \approx \frac{\binom{2m}{m} e^{-2m} \cdot \sqrt{2\pi}}{n^{2m+1} \cdot e^{-2m} \cdot 2\pi} (p(1-p))^m = \frac{4^m n^{\frac{1}{2}} \sqrt{\pi}}{n \cdot \pi} (p(1-p))^m = \frac{(4p(1-p))^m}{\sqrt{\pi n}}$$

Ponieważ, jeśli $a_n \approx b_n$, to $\sum_n b_n < \infty \Leftrightarrow \sum_n a_n < \infty$,

wystarczy zająć się szeregiem $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(4p(1-p))^n}{\sqrt{\pi n}}$.

1° Jeśli $p \neq \frac{1}{2}$, to $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(4p(1-p))^n}{\sqrt{\pi n}} < \sum_{n=1}^{\infty} (4p(1-p))^n < \infty$,

bo $4p(1-p) \leq 1$, $0 \leq p \leq 1$ oraz $4p(1-p) = 1$ jedynie dla $p = \frac{1}{2}$.

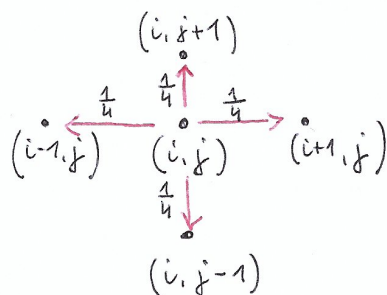
Na mocy twierdzenia - kriterium porównania zbieżności szeregów oznacza, że „0” jest stanem chłubnym, gdy $p \neq \frac{1}{2}$.

2° Jeśli $p = \frac{1}{2}$, to $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(4p(1-p))^n}{\sqrt{\pi n}} = \frac{1}{\sqrt{\pi}} \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} = \infty$,

wzli stan „0” jest stanem rekurencyjnym, gdy $p = \frac{1}{2}$.

Także błędnie losowe ($p = \frac{1}{2}$) nazywamy symetrycznym błędzeniem losowym na prostej.

Analogicznie pokazuje się, że odpowiednio zdefiniowane symetryczne błędzenie losowe na płaszczyźnie:



ma także wyznaczone stany rekurencyjne.

(*) $a_n \approx b_n$, jeśli $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = 1$.

1.4. Problem graniczny Tarcucha Markowa - twierdzenie ergodyczne

Zajmiemy się teraz zagadnieniem istnienia granicy rozkładów $\alpha_n = (\alpha_0^n, \alpha_1^n, \dots, \alpha_l^n)$, gdzie $\alpha_i^n = P(X_n = i)$, $i \in E = \{0, 1, \dots, l\}$.

Wielowymiarowy rozkład α_n to rozkład stanów T.M. $\{X_n, n=0, 1, \dots\}$ w chwili n .

Ustalimy, jakie warunki wystarczają na to, by istniała granica $\alpha = \lim_{n \rightarrow \infty} \alpha_n$.

Zacniemy od przykładu.

Przykład 1.5. Rozważmy T.M. o macierzy P

$$P = \begin{pmatrix} 1-p & p \\ p' & 1-p' \end{pmatrix}, \text{ gdzie } 0 < p, p' \leq 1.$$

Stosując indukcję łatwo pokazać, że

$$P^{(n)} = \frac{1}{p+p'} \begin{pmatrix} p' & p \\ p' & p \end{pmatrix} + \frac{(1-p-p')^n}{p+p'} \begin{pmatrix} p & -p \\ -p' & p' \end{pmatrix}.$$

Wtedy, jeśli $p+p' < 2$, to $\lim_{n \rightarrow \infty} P^{(n)} = \frac{1}{p+p'} \begin{pmatrix} p' & p \\ p' & p \end{pmatrix}$, bo $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(1-a)^n}{n} = 0$ dla $-1 < 1-a < 1$.

Jeśli natomiast $p+p' = 2$, to

$$P^{(n)} = \begin{cases} \frac{1}{2} \begin{pmatrix} p' & p \\ p' & p \end{pmatrix} + \frac{1}{2} \begin{pmatrix} p & -p \\ -p' & p' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \text{ dla } n \text{ parzystego,} \\ \frac{1}{2} \begin{pmatrix} p' & p \\ p' & p \end{pmatrix} + \frac{(-1)^n}{2} \begin{pmatrix} p & -p \\ -p' & p' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1-p & p \\ p' & 1-p' \end{pmatrix} = P, \text{ dla } n \text{ nieparzystego.} \end{cases}$$

Stąd dla $p+p' < 2$ nasz $\{\alpha_0, \alpha_1\}$ rozkładu postrawego T.M.

$$\alpha_0 = \lim_{n \rightarrow \infty} \alpha_0^n = \lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n = 0) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j \in E} P_{j0}^n \alpha_j =$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} (P_{00}^n \alpha_0 + P_{10}^n \alpha_1) = \alpha_0 \lim_{n \rightarrow \infty} P_{00}^n + \alpha_1 \lim_{n \rightarrow \infty} P_{10}^n = \alpha_0 \frac{p'}{p+p'} + \alpha_1 \frac{p}{p+p'} =$$

$$(\alpha_0 + \alpha_1) \frac{p'}{p+p'} = \frac{p'}{p+p'}.$$

Analogicznie

$$\alpha_1 = \lim_{n \rightarrow \infty} \alpha_1^n = \frac{p}{p+p'},$$

czyli dla tego przypadku rozkład graniczny α istnieje i jest

postaci $d = (d_1, d_2) = \left(\frac{P'}{P+P'}, \frac{P}{P+P'} \right)$.

W drugim przypadku, tw. gdy $P+P'=2$, takiego rozkładu nie da się wyznaczyć, bo nie istnieje granica $P^{(n)}$.

Zauważmy jeszcze, że graniczny rozkład d nie zależy od rozkładu początkowego $d^0 = (d_0^0, d_1^0, d_2^0)$ oraz, że

$$d_0 = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{00}^n = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{10}^n$$

Okazuje się, że istnienie rozkładu granicznego jest ściśle związane z tw. ergodycznością T.M.

Definicja 1.15. T.M. $\{X_n, n=0,1,\dots\}$ z macierzą $P = (P_{ij}), i,j \in E$

nazywamy ergodycznym, jeśli

i) dla każdego $j \in E$ istnieje granica $\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n$ dodatnia i niezależna od stanu „i”;

ii) ciąg $\{\pi_j, j \in E\}$ jest rozkładem prawdopodobieństwa.

Jest to tw. rozkład ergodyczny lub stacjonarny T.M.

Definicja 1.16. Kwadratową macierz $A = (a_{ij})$ o wytych wyrazach nieujemnych nazywamy regularną, jeśli macierz A^{n_0} ma wytych wyrazów dodatnie dla pewnego $n_0 \geq 1$.

Twierdzenie 1.17 (ergodyczne)

T.M. z macierzą P jest ergodyczny $\Leftrightarrow P$ jest regularna.

d-d \Rightarrow z ergodyczności T.M. mamy dla każdego stanu $i \in E$:

$$0 < \min_{j \in E} \pi_j = \min_{j \in E} \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n \leq \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n \text{ dla dowolnego } j \in E,$$

co oznacza, że dla każdej pary $(i,j) \in E \times E$ $P_{ij}^{n_0} > 0$ dla

pewnego n_0

\Leftarrow z regularności macierzy prawdop. przejść P wielkość

$a = \min_{i,j \in E} P_{ij}^{n_0}$ jest dodatnia.

Dla dowolnego $j \in E$ niech $m_j^{(n)} = \min_{i \in E} P_{ij}^{(n)}$ oraz $M_j^{(n)} = \max_{i \in E} P_{ij}^{(n)}$.

Na mocy równań Ch-K (1.4) mamy

$$m_j^{(n+1)} = \min_{i \in E} P_{ij}^{(n+1)} = \min_{i \in E} \sum_{k \in E} P_{ik} \cdot P_{kj}^{(n)} \geq \min_{i \in E} \sum_{k \in E} P_{ik} \cdot \min_{k \in E} P_{kj}^{(n)} = m_j^{(n)},$$

ponieważ P jest macierzą stochastyczną, czyli $\sum_{k \in E} P_{ik} = 1, i \in E$.

Analogicznie, $M_j^{(u+1)} \leq M_j^{(u)}$.

Zatem dla każdego $j \in E$ ciąg $\{m_j^{(u)}\}_{u=1}^{\infty}$ jest niemalejący, a ciąg $\{M_j^{(u)}\}_{u=1}^{\infty}$ jest malejący.

Ponieważ dla każdego $n = 1, 2, \dots$ oraz $i, j \in E$ zachodzi

$$m_j^{(n)} \leq P_{ij}^n \leq M_j^{(n)}$$

można pokazać, że $\lim_{n \rightarrow \infty} (M_j^{(n)} - m_j^{(n)}) = 0$, (*)

więc dla każdego $j \in E$ istnieje $\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n$ niezależnie od stanu "i". Ponadto, także dla każdego $j \in E$ i każdego $i \in E$

$$\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n \geq \lim_{n \rightarrow \infty} \min_{i \in E} P_{ij}^n = \lim_{n \rightarrow \infty} m_j^{(n)} \geq m_j^{(n_0)} \geq a > 0.$$

Pokazaliśmy w ten sposób, że spełniony jest warunek i) def. 1.15. Warunek ii) tej definicji także zachodzi:

$$\sum_{j \in E} \pi_j = \sum_{j \in E} \lim_{n \rightarrow \infty} P_{ij}^n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j \in E} P_{ij}^n = 1.$$

Poniższa uwaga wskazuje na związek interesującego nas rozkładu granicznego α z rozkładem ergodycznym π .

Uwaga Dla ergodycznego T.M. rozkład π pokrywa się z rozkładem α
d-d Dla dowolnego stanu $j \in E$ mamy

$$\alpha_j = \lim_{n \rightarrow \infty} \alpha_j^n = \lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n = j) = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i \in E} P_{ij}^n \alpha_i^0 = \sum_{i \in E} \pi_j \alpha_i^0 = \pi_j \sum_{i \in E} \alpha_i^0 = \pi_j,$$

bo $\{\alpha_i^0, \alpha_1^0, \dots, \alpha_n^0\}$ jest rozkładem prostokątnym nowarwanego T.M.

Kolejne twierdzenie pokazuje, jak rozwiązywać pierwsze równania macierzowe wyznaczające rozkład ergodyczny (rozkład α) T.M.

Twierdzenie 1.18. Jeśli T.M. jest ergodyczny, to rozkład $\pi = (\pi_0, \pi_1, \dots, \pi_k)$ jest jedynym probabilistycznym rozwiązaniem układu równań

$$\pi_j = \sum_{i \in E} P_{ij} \pi_i \quad \text{lub równoważnie} \quad \pi = \pi P. \quad (1.9)$$

(*) Dowód tego faktu można znaleźć w monografii:

T. Rolski, H. Schmidli, V. Schmidt, J. Teugels, (2000) Stochastic Processes and Insurance and Finance.

d-d Na mocy równań ch-K. (1.4) mamy dla dowolnego $j \in E$

$$\pi_j = \lim_{n \rightarrow \infty} P_{kj}^n = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i \in E} P_{ki}^{n-1} \cdot P_{ij} = \sum_{i \in E} \left(\lim_{n \rightarrow \infty} P_{ki}^{n-1} \right) \cdot P_{ij} = \sum_{i \in E} \pi_i P_{ij},$$

czyli π spełnia układ równań (1.9). Aby pokazać jednoznaczność rozwiązania, załóżmy a o., że istnieje inny rozkład prawdop.

$$\pi' = (\pi'_1, \pi'_2, \dots, \pi'_k) \text{ taki, że } \pi'_j = \sum_{i \in E} \pi'_i P_{ij}, \quad j \in E.$$

$$\text{Zauważmy, że wtedy } \pi'_j = \sum_{i \in E} \pi'_i P_{ij} = \sum_{i \in E} \left(\sum_{k \in E} \pi'_k P_{ki} \right) P_{ij} =$$

$$\sum_{k \in E} \pi'_k \left(\sum_{i \in E} P_{ki} P_{ij} \right) = \sum_{k \in E} \pi'_k P_{kj}^2 = \dots \text{ i.t.d.} =$$

$$= \sum_{r \in E} \pi'_r P_{rj}^n, \quad j \in E, \quad n = 1, 2, \dots$$

Przechodząc z $n \rightarrow \infty$, mamy dla każdego $j \in E$

$$\pi'_j = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{r \in E} \pi'_r P_{rj}^n = \sum_{r \in E} \pi'_r \lim_{n \rightarrow \infty} P_{rj}^n = \pi_j \sum_{r \in E} \pi'_r = \pi_j.$$

Uwaga. Graniczne prawdopodobieństwo π_j tego, że T.M. znajdzie się w stanie "j" po czasie n ($n \rightarrow \infty$) jest często interpretowane jako proporcja czasu, który obserwujemy T.M. spędzić w stanie "j" w tymczasowym horyzoncie czasowym lub po prostu jako szansa przebywania w tym stanie.

Przykład 1.5. (Model socjologiczny).

Przyjmijmy, że w pewnym uproszczeniu obywateli państwa X można podzielić ze względu na wykształcenie na trzy klasy: A, B, C oraz, że przemieszczenia między tymi klasami opisuje T.M. o trzech stanach A, B, C

i macierzy P postaci:
$$P = \begin{pmatrix} 0.45 & 0.48 & 0.07 \\ 0.05 & 0.70 & 0.25 \\ 0.01 & 0.50 & 0.49 \end{pmatrix},$$

Pierwszy wiersz tej macierzy oznacza (zgodnie z przyjętą interpretacją) prawdopodobieństwa tego, że dziecko obywatela klasy A będzie wykształcało zewzół typowy dla klasy kolejno A, B oraz C.

Aby oszacować, jak będzie kształtowała się procentowa liczebność poszczególnych klas w dłuższej perspektywie czasu, należy rozstrzygnąć ewolucję tego T.M.

Ponieważ macierz P jest regularna, więc możemy skompletować z układu równań (1.9) otrzymując

$$\begin{cases} \pi_A = 0.45\pi_A + 0.05\pi_B + 0.01\pi_C \\ \pi_B = 0.48\pi_A + 0.70\pi_B + 0.50\pi_C \\ \pi_C = 0.07\pi_A + 0.25\pi_B + 0.49\pi_C \\ \pi_A + \pi_B + \pi_C = 1 \end{cases}$$

Rozwiązanie tego układu $(\pi_A, \pi_B, \pi_C) = (0.07, 0.62, 0.31)$ oznacza, że w długim horyzoncie czasowym 7% tego społeczeństwa będzie wykorzystywało zawsze typowe dla klasy A, 62% - dla klasy B oraz 31% - dla klasy C.

Ponizsze twierdzenie pokazuje jeszcze jedną możliwość zastosowania rozkładu ergodycznego T.M.

Twierdzenie 1.19. Niech $\{X_n, n=0,1,\dots\}$ będzie nieredukowalnym T.M. o rozkładzie ergodycznym $\{\pi_j, j \in E\}$, a h funkcją ograniczoną określoną na E . Wtedy z P.1.

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{N} \sum_{n=1}^N h(X_n) = \sum_{j \in E} h(j) \pi_j. \quad (1.10)$$

d-d. Niech $a_j(N)$ będzie i -tym czasem przebywania T.M. w stanie „ j ” w okresie $1, 2, \dots, N$. Wtedy z P.1.

$$\sum_{n=1}^N h(X_n) = \sum_{j \in E} a_j(N) \cdot h(j).$$

Ponieważ zgodnie z przyjętą interpretacją rozkładu $\{\pi_j, j \in E\}$ mamy z P.1: $\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{a_j(N)}{N} = \pi_j, j \in E,$

więc zachodzi (1.10).

Jeśli przyjmiemy, że z przebywaniem T.M. w stanie „ j ” wiąże się wypłata (albo strata, koszt) wynosząca $h(j)$, to zgodnie z powyższym twierdzeniem średnia wypłata na jednostkę czasu wynosi $\sum_{j \in E} h(j) \pi_j$.

Pomysłem uważa zilustrowany przykładem ochronnym się do systemu ubezpieczeń samochodowych Bonus-Malus.

Przykład 1.6. Wyznamy średnią roczną składkę dla tego ubezpieczenia zakładając, że wielkość roszczeń Y ma rozkład Poissona z param. $\frac{1}{2}$. Wtedy (*)

$$P = \begin{pmatrix} 0.6065 & 0.3033 & 0.0758 & 0.0144 \\ 0.6065 & 0 & 0.3033 & 0.0902 \\ 0 & 0.6065 & 0 & 0.3935 \\ 0 & 0 & 0.6065 & 0.3935 \end{pmatrix},$$

skład z układu (1.9) wyznaczamy

$$\pi_1 = 0.3692, \quad \pi_2 = 0.2395, \quad \pi_3 = 0.2103, \quad \pi_4 = 0.1809.$$

Ponieważ $h(1) = 200$, $h(2) = 250$, $h(3) = 400$ i $h(4) = 600$,

więc zgodnie z prawą stroną (1.10) średnia roczna składka tego ubezpieczenia wynosi

$$200 \cdot \pi_1 + 250 \cdot \pi_2 + 400 \cdot \pi_3 + 600 \cdot \pi_4 = 326,375.$$

(*) Jedne z wersji systemu Bonus-Malus została omówione na ćwiczeniach.

1.5. Proces gałązkowy Galtona-Watsona

Rozważmy populację składającą się z osobników rodzucych potomstwo tego samego typu. Ponętkowi osobnicy tworzą generację (pokolenie) zero z liczebności X_0 , ich potomstwo - 1. generację o liczebności X_1 , i.t.d. X_n oznacza liczebność n . generacji, czyli

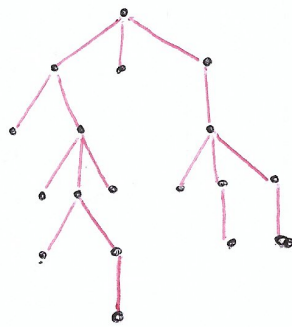
$$X_n = \begin{cases} \sum_{i=1}^{X_{n-1}} Z_n^{(i)}, & \text{gdzie } X_{n-1} \geq 1, \\ 0, & \text{gdzie } X_{n-1} = 0, \end{cases} \quad (1.11)$$

gdzie zmienne losowe $Z_n^{(i)}$, $i=1, 2, \dots, n=0, 1, \dots$ są niezależne o jednostkowym rozkładzie $\{P_j, j=0, 1, \dots\}$. Znaczenie zm. los. $Z_n^{(i)}$ to liczba potomków i . osobnika $(n-1)$. generacji.

Widzimy z określenia X_n (1.11), że stan n . pokolenia zależy jedynie od liczebności $(n-1)$. pokolenia i potomków tej generacji, zatem $\{X_n, n=0, 1, \dots\}$ jest łańcuchem Markowa zwanym procesem gałązkowym.

Nasze tłumaczenie następujący przykład takiego procesu:

$X_0 = 1$
 $X_1 = 3$
 $X_2 = 3$
 $X_3 = 6$
 $X_4 = 4$
 $X_5 = 1$
 $X_6 = 0$



Zajmiemy się określeniem prawdopodobieństwa π_0 zdanenia W oznaczającego wymarcie rozważanej populacji, przy założeniu, że $X_0 = 1$. Formalnie:

$$\pi_0 = P(W) = \lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n = 0). \quad (1.12)$$

Postawimy się funkcją tworzącą rozkładu zm. losowej Z , czyli

$$g_Z(s) = \sum_{k=0}^{\infty} s^k P_k.$$

Ponaczo, niech $\mu = E(Z) = \sum_{j=1}^{\infty} j P_j$.

Twierdzenie 1.20. Jeśli $0 < \mu \leq 1$, to $\pi_0 = 1$,
jeśli $\mu > 1$, to $\pi_0 < 1$.

d-d zauważmy, że subsekcja prawdop. π_0 można zapisać w postaci $\pi_0 = P(W) = \sum_{j=0}^{\infty} P(W | X_1=j) \cdot P_j$.

Przy warunku, że $X_1=j$, wymarcie populacji następuje wtedy i tylko wtedy, gdy wymnie każde z j rodzin wywodzących się z osobników 1. generacji. Skoro zakładamy, że każde takie rodziny rozwija się niezależnie od pozostałych, a prawdopodobieństwo jej wymarcia wynosi π_0 , to

$$P(W | X_1=j) = \pi_0^j,$$

$$\text{czyli } \pi_0 = \sum_{j=0}^{\infty} \pi_0^j P_j \text{ lub równoważnie } \pi_0 = g_Z(\pi_0).$$

Oznacza to, że π_0 jest pewnym (nie koniecznie jedynym) rozwiązaniem równania $x = g_Z(x)$. (1.13)

Jeżeli inaczej, subsekcja prawdopodobieństwa jest odciętą punktu przecięcia krzywej $y = g_Z(x)$ z prostą $y = x$.

Pomijając oba trywialne przypadki, gdy

• $P_0 = 0$ (co oznacza, że populacje nie wymnie nigdy),

• $P_0 = 1$ (" - - - " - - - wymnie z P. 1),

zajmiemy się przypadkiem, gdy $0 < P_0 < 1$.

Zauważmy naprzód, że

$$g_Z'(x) = \sum_{k=1}^{\infty} k x^{k-1} P_k > 0 \text{ dla } x > 0$$

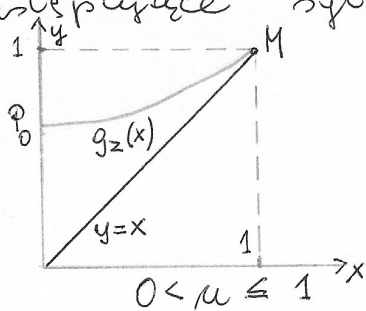
$$\text{oraz } g_Z''(x) = \sum_{k=2}^{\infty} k(k-1) x^{k-2} P_k > 0 \text{ dla } x > 0,$$

co oznacza, że w przedziale $(0,1)$ funkcja $y = g_Z(x)$ jest rosnąca i wypukła. Z tej postaci widac również, że jest ciągła.

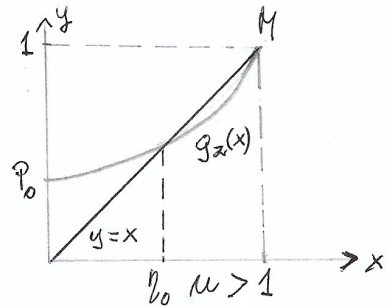
W punkcie $x=0$ przyjmuje wartość $g_Z(0) = P(Z=0) = P_0$, natomiast w $x=1$ $g_Z(1) = \sum_{j=0}^{\infty} P_j = 1$. Ponieważ $g_Z'(1) = E(Z) = \mu$, jest tangensem kąta nachylenia do osi Ox stycznej do krzywej $y = g_Z(x)$ w punkcie $\Pi(1,1)$, więc możliwe są dwie

następujące sytuacje:

I



II



W sytuacji I jest jasne, że jedynym rozwiązaniem (1.13) jest $\pi_0 = 1$, co dowodzi pierwszej tezy twierdzenia.

W sytuacji II równanie (1.13) spełniają dwie liaby: 1 oraz $\eta_0 < 1$. Pokażemy, że słabszym prawdep. π_0 jest $\eta_0 < 1$.

Niech $x_i = P(X_i = 0)$, $i = 1, 2, \dots$. Wtedy

$$x_{i+1} = P(X_{i+1} = 0) = \sum_{j=0}^{\infty} P(X_{i+1} = 0 | X_i = j) \cdot P_j^i = \sum_{j=0}^{\infty} P(X_i = 0)^j P_j^i = \sum_{j=0}^{\infty} x_i^j P_j^i = g_z(x_i). \quad (1.14)$$

Ponadto, $x_0 = P(X_0 = 0) = 0$, bo założylimy, że $X_0 = 1$.

Zatem $x_0 < \eta_0$. Ponieważ funkcja $g_z(x)$ jest rosnąca, więc z uwagi na (1.14) mamy

$$x_1 = g_z(x_0) < g_z(\eta_0) = \eta_0.$$

Stąd, mdo stosując (1.14) otrzymujemy

$$x_2 = g_z(x_1) < g_z(\eta_0) = \eta_0, \text{ i.t.d.}$$

$$x_{n+1} = g_z(x_n) < g_z(\eta_0) = \eta_0, \dots$$

Wnioskujemy stąd, że ciąg $\{x_n, n=0, 1, \dots\}$ jest ograniczony przez η_0 . Jest także rosnący, bo dla $x < \eta_0$ wykres funkcji $y = g_z(x)$ leży powyżej prostej $y = x$, a więc $x_n < g_z(x_n) = x_{n+1}$, $n = 0, 1, \dots$. Ciąg $\{x_n = P(X_n = 0), n = 0, 1, \dots\}$ jako ograniczony i monotoniczny jest zatem zbieżny.

Niech $\pi = \lim_{n \rightarrow \infty} P(X_n = 0)$. Porównując z (1.12) widzimy, że

$\pi = \pi_0$, a ponieważ ciąg $\{x_n, n=0, 1, \dots\}$ jest ograniczony przez η_0 , więc także $\pi_0 \leq \eta_0$. Skoro jednak π_0 spełnia równanie (1.13), więc $\pi_0 = \eta_0$ jest słabszym prawdepodobieństwem wymarcia populacji.

Przykład 1.7. Wyznamy prawdopodobieństwo wymarcia populacji, gdy

a) $P_0 = \frac{1}{2}, P_1 = P_2 = \frac{1}{4}$. Wtedy $\mu = E(Z) = \frac{1}{4} + 2 \cdot \frac{1}{4} = \frac{3}{4} < 1$.

Na mocy tw. 1.20 $\pi_0 = 1$;

b) $P_0 = \frac{1}{4}, P_2 = \frac{3}{4}$. Wtedy $\mu = E(Z) = 2 \cdot \frac{3}{4} = \frac{3}{2} > 1$,

a więc π_0 jest mniejszym od 1 pierwiastkiem równania $g_Z(x) = x$, czyli $\frac{1}{4} + \frac{3}{4}x^2 = x$.

Równanie $3x^2 - 4x + 1 = 0$.

Równanie to ma dwa pierwiastki:

$$x_1 = \frac{4-2}{6} = \frac{1}{3} \quad \text{oraz} \quad x_2 = \frac{4+2}{6} = 1.$$

Zatem dla tej populacji prawdop. wymarcia

$$\pi_0 = \frac{1}{3}.$$